ТРЁХМЕРНЫЕ ТЕЧЕНИЯ ЖИДКИХ СРЕД В ПРОНИЦАЕМЫХ КАНАЛАХ

С.А. Светлов, Л.В. Китаева

Исследованы трёхмерные течения жидкости в проницаемых каналах мембранных установок прямоугольного и квадратного поперечного сечений на основе уравнений гидродинамики. В случае предельно низких значений характерного числа Рейнольдса сформулирована автомодельная задача и получена определяющая система дифференциальных уравнений в частных производных. Найдена зависимость для распределения давления внутри канала. С целью анализа кинематической структуры течения рассмотрена его часть в окрестности угла для канала квадратного поперечного сечения.

Математическое описание движения жидкой среды общими дифференциальными уравнениями, учитывающими все физические свойства, присущие этой среде, оказывается сложной задачей, поэтому в гидродинамике широко используют упрощенные модели среды и отдельных явлений [1].

Дифференциальное уравнение движения совместно с начальными и граничными условиями полностью определяет задачу, т.е. зная геометрическую форму поверхности, начальные и граничные условия, можно найти функцию распределения скорости в сечении канала.

Основные методы решения дифференциального уравнения движения изложены в работах [2-5]. Одной из основных в гидродинамике является модель несжимаемой идеальной жидкости.

Игнорирование свойств вязкости и сжимаемости значительно упрощает математическое описание движения жидкости и позволяет получить многие решения в конечном замкнутом виде. Более полно свойства реальной жидкости учитываются в модели вязкой несжимаемой жидкости, которая представляет собой среду, обладающую текучестью и вязкостью, но абсолютно несжимаемую.

Теория вязкой несжимаемой жидкости лишь в ограниченном числе случаев с простейшими граничными условиями позволяет получить точные решения полных уравнений движения, поэтому важной задачей является решение приближенных уравнений.

Рассмотрим течение жидкости в каналах, образующая которых является прямой линией, а поперечное сечение представляет собой прямоугольник (рис. 1). Течения образованы подачей жидкости с постоянной скоростью через стенки канала. Без ущерба общности будем считать плотность жидкости ρ =1.

ПОЛЗУНОВСКИЙ ВЕСТНИК № 3 2007



Рис. 1. Схема поперечного сечения канала

Исследуемое движение описывается системой уравнений в декартовой системе координат, которая в безразмерных переменных имеет вид

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0,$$

$$u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} = -\frac{\partial p}{\partial x} + Re^{-1}\Delta u,$$

$$u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} = -\frac{\partial p}{\partial y} + Re^{-1}\Delta v,$$

$$u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} = -\frac{\partial p}{\partial z} + Re^{-1}\Delta w.$$

где \mathcal{U} , \mathcal{V} и \mathcal{W} – компоненты вектора скорости \overline{V} вдоль осей x, y и z, соответственно;

p – давление жидкости; *Re* - число Рейнольдса;

 $Re =
ho q_{c}L/\mu; \ q_{c}$ – средняя скорость жидкости через проницаемую поверхность;

μ – коэффициент динамической вязко-сти жидкости;

 Δ – оператор Лапласа.

Граничные условия для поставленной задачи следующие: полагаем, что в начале канала при z = 0: w = 0, на оси симметрии (x = 0, y = 0): $u = v = 0 = \frac{\partial w}{\partial x} = \frac{\partial w}{\partial y}$,

на проницаемых стенках канала: Q_{\perp} = -1.

Система уравнений и граничные условия приведены к безразмерному виду, нормируя координаты на характерный размер L, а скорость и давление по соотношениям

$$v = \frac{\overline{V}}{q_c}, \quad p = \frac{P}{\rho q_c^2},$$

где *P* - давление на входе в дренажный канал.

Известно [6-7], что решение задачи в размерных переменных имеет вид:

$$u = u(x, y), \quad v = v(x, y),$$

$$w = zW(x, y),$$

$$p = p_0 - \frac{1}{2}\rho w_{max}^2 - F(x, y),$$

$$w_{max} = zW(0, 0),$$
 (1)

где p_0 – значение давления в начале координат, а функция F(x, y) подлежит определению.

Кроме того, полагаем, что

$$w = q_+ \frac{\pi}{2} \frac{\Pi_0}{F_0} z \cdot \cos \frac{\pi}{2} \frac{F}{F_0}$$
,

где Q_+ – нормальная к стенке канала компонента вектора скорости (скорость подачи жидкости);

 Π_0, F_0 – периметр и площадь поперечного сечения канала.

Причём, для прямоугольного канала шириной a и высотой b получаем следующие соотношения для скоростей \mathcal{W} и \mathcal{W}_{max} :

$$w = q_{+} \frac{\pi}{2} \frac{a+b}{ab} z \cdot \cos \frac{\pi}{2} \frac{F}{F_{0}},$$
$$w_{max} = q_{+} \frac{\pi}{2} \frac{a+b}{ab} z.$$

Итак, компоненты вектора скорости имеют вид:

$$u = u(x, y), \quad v = v(x, y),$$
$$w = \frac{\pi}{2} \cdot \frac{a+b}{ab} \cdot z \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2} \cdot \frac{F}{F_0}\right).$$

Если в качестве *L* можно выбрать отношение площади канала к его периметру, то есть

$$L = \frac{ab}{a+b} \quad ,$$

то в безразмерной форме

$$w = \frac{\pi}{2} z \cdot \cos \frac{\pi}{2} \frac{F}{F_0} \quad \cdot$$

Все координаты в системе уравнений обезразмерены на характерный размер канала, что неудобно, так как L - масштаб лишь для координаты Z. В качестве масштабов для координат X и Y можно выбрать ширину a и высоту b канала соответственно. Тогда $x \in [0;1]$, $y \in [0;1]$ и получим

$$\begin{cases} \frac{L}{a}\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{L}{b}\frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0, \\ \frac{L}{a}u\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{L}{b}v\frac{\partial u}{\partial y} + w\frac{\partial u}{\partial z} = -\frac{L}{a}\frac{\partial p}{\partial x} + Re^{-1}\Delta u, \\ \frac{L}{a}u\frac{\partial v}{\partial x} + \frac{L}{b}v\frac{\partial v}{\partial y} + w\frac{\partial v}{\partial z} = -\frac{L}{b}\frac{\partial p}{\partial y} + Re^{-1}\Delta v, \\ \frac{L}{a}u\frac{\partial w}{\partial x} + \frac{L}{b}v\frac{\partial w}{\partial y} + w\frac{\partial w}{\partial z} = -\frac{\partial p}{\partial z} + Re^{-1}\Delta w, \end{cases}$$

или, введя обозначения $\alpha = \frac{L}{a}$, $\beta = \frac{L}{b}$, вместо данной системы получим

ПОЛЗУНОВСКИЙ ВЕСТНИК № 3 2007

$$\begin{cases} \alpha \frac{\partial u}{\partial x} + \beta \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0, \\ \alpha u \frac{\partial u}{\partial x} + \beta v \frac{\partial u}{\partial y} + w \frac{\partial u}{\partial z} = -\alpha \frac{\partial p}{\partial x} + Re^{-1}\Delta u, \\ \alpha u \frac{\partial v}{\partial x} + \beta v \frac{\partial v}{\partial y} + w \frac{\partial v}{\partial z} = -\beta \frac{\partial p}{\partial y} + Re^{-1}\Delta v, \\ \alpha u \frac{\partial w}{\partial x} + \beta v \frac{\partial w}{\partial y} + w \frac{\partial w}{\partial z} = -\frac{\partial p}{\partial z} + Re^{-1}\Delta w, \end{cases}$$

rde $\Delta = \alpha^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \beta^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2}.$

С учетом соотношений (1) последняя система примет вид:

$$\begin{cases} \alpha \frac{\partial u}{\partial x} + \beta \frac{\partial v}{\partial y} + W = 0, \\ \alpha u \frac{\partial u}{\partial x} + \beta v \frac{\partial u}{\partial y} = \alpha \frac{\partial F}{\partial x} + Re^{-1}\Delta u, \\ \alpha u \frac{\partial v}{\partial x} + \beta v \frac{\partial v}{\partial y} = \beta \frac{\partial F}{\partial y} + Re^{-1}\Delta v, \\ \alpha u \frac{\partial W}{\partial x} + \beta v \frac{\partial W}{\partial y} + W^2 = W_{max}^2 + Re^{-1}\Delta w. \end{cases}$$
The $W_{max} = W(0,0).$ (2)

Проведем анализ зависимости давления. Решение системы (2) зависит от величины числа Рейнольдса. Рассмотрим два предельных случая: $Re \to \infty$ и $Re \to 0$.

Для случая "исчезающей вязкости" вернемся к соотношениям (1). Найдем функцию F(x, y) при $Re \rightarrow \infty$. Для этого рассмотрим второе и третье уравнения системы (2):

$$\begin{cases} \alpha u \frac{\partial u}{\partial x} + \beta v \frac{\partial u}{\partial y} = \alpha \frac{\partial F}{\partial x}, \\ \alpha u \frac{\partial v}{\partial x} + \beta v \frac{\partial v}{\partial y} = \beta \frac{\partial F}{\partial y}. \end{cases}$$

Умножим первое уравнение этой системы на *U* , а второе на *V* : *ПОЛЗУНОВСКИЙ ВЕСТНИК № 3 2007*

$$\begin{cases} \alpha u \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{u^2}{2} \right) + \beta v \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{u^2}{2} \right) = \alpha u \frac{\partial F}{\partial x}, \\ \alpha u \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{v^2}{2} \right) + \beta v \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{v^2}{2} \right) = \beta v \frac{\partial F}{\partial y}. \end{cases}$$

Далее, сложив полученные уравнения, будем иметь

$$F = \frac{1}{2} \left(u^2 + v^2 \right) \cdot$$

Заметим, что эта формула справедлива для любых α и β , в том числе для $\alpha = \beta$, то есть для канала с квадратным поперечным сечением.

Рассмотрим второй предельный случай решения системы (2) при $Re \rightarrow 0$ для квадратного канала. Заметим, что для квадратного канала a = b, L = a/2, тогда $\alpha = \beta = 1/2$ и система (2) будет иметь вид:

$$\begin{cases} \frac{1}{2} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{1}{2} \frac{\partial v}{\partial y} + W = 0, \\ u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial F}{\partial x} + \frac{1}{2} R e^{-1} \Delta u, \\ u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} = \frac{\partial F}{\partial y} + \frac{1}{2} R e^{-1} \Delta v, \\ \frac{1}{2} u \frac{\partial W}{\partial x} + \frac{1}{2} v \frac{\partial W}{\partial y} + W^2 = W_{max}^2 + \frac{1}{4} R e^{-1} \Delta w \end{cases}$$

и при $Re \rightarrow 0$

$$\begin{cases} \frac{1}{2} \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{1}{2} \frac{\partial v}{\partial y} + W = 0, \\ -Re \frac{\partial F}{\partial x} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right), \\ -Re \frac{\partial F}{\partial y} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right), \\ Re \left(\frac{1}{2} u \frac{\partial W}{\partial x} + \frac{1}{2} v \frac{\partial W}{\partial y} + W^2 - W_{max}^2 \right) = \frac{1}{4} \left(\frac{\partial^2 W}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 W}{\partial y^2} \right). \end{cases}$$

Граничные условия следующие: u(0, v) = 0, u(1, v) = -1

$$u(0, y) = 0, \ u(1, y) = -1, v(x, 0) = 0, \ v(x, 1) = -1.$$
(3)

Пусть $W_{max} = C$. Так как число Рейнольдса $Re \rightarrow 0$, то последнее уравнение системы (3) равносильно системе:

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 W}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 W}{\partial y^2} = 0, \\ C^2 = \frac{1}{2} \left(u \frac{\partial W}{\partial x} + v \frac{\partial W}{\partial y} \right) + W^2. \end{cases}$$
(4)

В силу симметрии течения, используя метод разделения переменных, находим решение в виде

$$W = c_0^2 \left(1 - x\right) \cdot \left(1 - y\right).$$

Теперь рассмотрим первое уравнение системы (3)

$$\frac{1}{2}\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{1}{2}\frac{\partial v}{\partial y} + W = 0.$$

Функции $\mathcal{U}(x, y)$ и $\mathcal{V}(x, y)$ – симметричные, вид их находим, применяя метод разделения переменных

$$u(x, y) = \alpha \cdot c_0^2 x (1 - x/2) \cdot (1 - y),$$

$$v(x, y) = \beta \cdot c_0^2 y (1 - y/2) \cdot (1 - x).$$

Из граничных условий на стенке канала u(1, y) = -1. С другой стороны,

$$u(1,y) = \frac{1}{2}\alpha \cdot c_0(1-y),$$

тогда

$$\int_{0}^{1} u(1, y) dy = \frac{1}{2} \alpha \cdot c_{0}^{2} \left(1 - \frac{1}{2} \right) = \frac{1}{4} \alpha \cdot c_{0}^{2} = -1$$

откуда следует, что

1

$$\alpha \cdot c_0^2 = -4. \tag{5}$$

Аналогично рассуждая, можно показать, что

$$\beta \cdot c_0^2 = -4. \tag{6}$$

Подставляя выражения (5) и (6) в уравнения скорости, получим

$$u(x, y) = -4x(1 - x/2) \cdot (1 - y),$$

$$v(x, y) = -4y(1 - y/2) \cdot (1 - x).$$

Найдем коэффициенты α и β . Для этого продифференцируем функцию u(x, y)по x, а функцию v(x, y) по y, применяя метод группировки, получим:

$$(-4+c_0^2)(1-x)(1-y)=0.$$

Отсюда следует, что

$$-4 + c_0^2 = 0$$

или

$${\cal C}_0=2.$$

Из формул (5) и (6) следует, что $lpha=eta=-1.$

Далее, зная функции u(x, y) и v(x, y), найдем зависимость для распределения давления внутри канала при $Re \rightarrow 0$.

Так как в случае, когда число Рейнольдса $Re \to \infty$, функция $F_0(x, y)$ должна быть равна нулю, то для нее можно предложить зависимость

$$F_0(x,y) = \frac{1}{Re}F(x,y).$$

С учетом этого выражения система (4) примет вид

$$\begin{cases} \frac{1}{2}\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{1}{2}\frac{\partial v}{\partial y} + W = 0, \\ -\frac{\partial F}{\partial x} = \frac{1}{2}\left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}\right), \\ -\frac{\partial F}{\partial y} = \frac{1}{2}\left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2}\right), \\ \text{Re}\left(\frac{1}{2}u\frac{\partial W}{\partial x} + \frac{1}{2}\frac{\partial W}{\partial y} + W^2 - W_{\text{max}}^2\right) = \frac{1}{4}\left(\frac{\partial^2 W}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 W}{\partial y^2}\right). \end{cases}$$

Найдем вторые производные функции u(x, y) по X и по Y и подставим их во второе уравнение данной системы

$$\frac{\partial F}{\partial x} = -2(1-y),$$

откуда следует, что

ПОЛЗУНОВСКИЙ ВЕСТНИК № 3 2007

$$F = f(y) - 2\int_{0}^{x} (1-y) dx \cdot$$

Аналогично из третьего уравнения системы (3), зная функцию v(x, y), можно получить

$$\frac{\partial F}{\partial y} = -2(1-x)$$

или, проинтегрировав,

$$F = g(x) - 2 \int_{0}^{y} (1-x) dy$$
.
Откуда следует, что
 $F = 2(1-x)(1-y)$.

Теперь найдем неизвестную C(x, y). Для этого вернемся ко второму уравнению системы (4)

$$C^{2} = \frac{1}{2} \left(u \frac{\partial W}{\partial x} + v \frac{\partial W}{\partial y} \right) + W^{2}.$$

С учетом выражений для скорости, получим, что

$$C^{2}(x,y) = 4\left(2(1-x)^{2}(1-y)^{2} + (1-x)^{2} + (1-y)^{2}\right).$$

Итак, найдено автомодельное решение задачи в случае, когда число Рейнольдса $Re \rightarrow 0$.

Теперь для функции F(x, y) можно предложить зависимость

$$\begin{split} F(x,y) &= F_0(x,y) + F_\infty(x,y), \quad \text{причем} \\ F_0(x,y) &= 0 \quad \text{при} \quad Re \to \infty \quad \text{и} \\ F_\infty(x,y) &= 0 \quad \text{при} \quad Re \to 0. \ \text{Показано, что} \\ F &= \frac{1}{2} \Big(u^2 + v^2 \Big). \end{split}$$

С целью анализа кинематической структуры течения рассмотрим его часть в окрестности угла A для канала квадратного поперечного сечения, представленного на рисунке 2. Для этого введем новую систему координат, расположив угол в ее начале. Предпола-

ПОЛЗУНОВСКИЙ ВЕСТНИК № 3 2007

гается, что в окрестности угла есть бесконечно малое скругление.



Рис. 2. Схема канала

При $Re \to \infty$ в окрестности угла компоненты вектора скорости $u \sim v \sim 1$, $w \sim 0$. Тогда последнее уравнение системы (4) примет вид

$$\frac{1}{2} \left(\frac{\partial W}{\partial x} + \frac{\partial W}{\partial y} \right) \approx C^2.$$

В силу симметрии течения относительно диагонали, используя метод разделения переменных, находим решение уравнения в виде

$$W = X \cdot Y = \alpha^2 \cos \left(k\frac{\pi}{2}x\right) \cos \left(k\frac{\pi}{2}x\right),$$

где k – коэффициент. Но известно, что при $Re
ightarrow \infty$

$$W = Cf(x, y),$$

где $C = \frac{\pi}{2} \cdot \frac{\Pi_0}{F_0}$ определяется геометриче-

скими размерами канала и для канала с сечением в форме квадрата получим $C=\pi$.

Тогда из уравнений следует, что

$$\alpha = \sqrt{C} = \sqrt{\pi}$$

и зависимость скорости

$$W = \pi \cos (\frac{\pi}{2}x) \cos (\frac{\pi}{2}y).$$
 (7)

Данная зависимость позволяет судить о трансформации трубок тока в окрестности угла.

Пусть $W \in [0, C)$ – параметр, тогда из (7) имеем

$$y = (2/\pi) \arccos \left(W / (\pi \cdot \cos(\pi x/2)) \right).$$

Рассмотрев уравнения изолиний W = const из указанной области определения, получим следы трубок тока в окрестности угла на поверхности z = const, показанные на рисунке 3.

При $Re \to 0$ четвертое уравнение системы (3) примет вид:



Рис. 3. Линии тока при $Re
ightarrow \infty$

В силу симметрии течения относительно диагонали AO будем искать решение в виде

X''Y + XY'' = 0

$$\frac{X''}{X} = -\frac{Y''}{Y} = \lambda^2,$$

(8)

где $\lambda^2 = const$.

Граничные условия остаются неизменными.

Выражение (8) равносильно системе уравнений:

$$\begin{cases} X'' - \lambda^2 X = 0, \\ Y'' + \lambda^2 Y = 0. \end{cases}$$

Но в силу симметрии решения это возможно только при $\lambda = 0$. Тогда из последней системы следует, что

$$X'' = 0$$

Проинтегрировав это выражение, получим

$$X = c_1 x + c_2. (9)$$

Но из граничного условия X(0) = 0

следует, что $\,{\cal C}_2=0$, тогда (9) примет вид

$$X = c_1 x.$$

В силу симметрии решения

$$Y = c_1 y$$

Пусть $\mathcal{C}_1 = \mathcal{A}_0$, тогда

$$W = X \cdot Y = \alpha_0^2 x y$$
 и $\alpha_0 \sim \sqrt{C_0}$,

где $C_0 = C(Re)$ при $Re \rightarrow 0$.

Тогда уравнения изолиний W = const имеют вид

$$y = \frac{W}{\alpha_0^2 x}$$

Если предположить, что $C_{_0}$ ~ C и

 ${\boldsymbol{ \mathcal{ O}}}_{0}\,{\scriptstyle\sim}\,{\boldsymbol{ \mathcal O}}$, то и уравнения изолиний

$$y = \frac{W}{\alpha_0^2 x} \sim \frac{W}{\alpha^2 x}$$

Картина изолиний изображена на рисунке 4.

Как следует из зависимостей на рисунках 3 и 4, картина изолиний W = const двух рассмотренных режимов течения качественно похожи. Кроме того, если вблизи начала координат форма изолиний близка к очертаниям угла, то по мере удаления контуры W = const более напоминают дуги окружностей. Поэтому можно предполагать, что вблизи центра канала течение стремится к осесимметричному.

ПОЛЗУНОВСКИЙ ВЕСТНИК № 3 2007

118

ипи



Согласно результатов работы [8] и полагая $Re_0 = 0$ «нулевым приближением», можно показать, что в этом случае течение (рис. 5) будет характеризоваться уравнениями

$$\begin{cases} \frac{\partial u_0}{\partial x} + \frac{\partial v_0}{\partial y} + \frac{\partial w_0}{\partial z} = 0\\ \frac{\partial p_0}{\partial x} = 0, \quad \frac{\partial p_0}{\partial y} = 0 \quad , \qquad (10)\\ \frac{\partial p_0}{\partial z} = \mu \Delta w_0\\ \Delta \omega_0 = 0, \end{cases}$$



Рис. 5. Схема области течения

Граничными условиями на поверхности канала будут следующие:

условие прилипания $w_0 = v_{\sigma 0} = 0$, скорость проницаемости $v_{n0} = V(z,\sigma)$,

ПОЛЗУНОВСКИЙ ВЕСТНИК № 3 2007

где σ – криволинейная координата, отсчитываемая вдоль контура в начальном сечении,

$$p_0 = p_{_H}, \quad \int_S w_0 dS = SU$$

где $p_{_{H}}$ – давление, при котором жидкость поступает в канал;

S – площадь начального сечения;

U – скорость жидкости через начальное сечение.

Если удастся получить решение задачи (10)), то можно организовать процесс уточнения этого решения. Тогда для вычисления поправок k-го порядка получаются системы уравнений вида

$$\begin{aligned} \frac{\partial u_k}{\partial x} + \frac{\partial v_k}{\partial y} + \frac{\partial w_k}{\partial z} &= 0, \\ \frac{\partial p_k}{\partial x} &= f_x, \quad \frac{\partial p_k}{\partial y} = f_y, \\ \frac{\partial p_k}{\partial z} - \mu \Delta w_k &= f_z, \\ \Delta (\frac{\partial u_k}{\partial y} - \frac{\partial v_k}{\partial x}) &= \phi, \end{aligned}$$

причем правые части этих уравнений содержат компоненты вектора скорости u_i , v_i , w_i ($i \leq \kappa - 1$) и их производные; на поверхности канала и в начальном сечении для искомых функций задаются нулевые условия.

Рассмотрим пример применения предложенного алгоритма уточнения решения к течению в канале с круговым поперечным сечением. В этом случае уравнения и граничные условия нулевого приближения, если поток осесимметричен, имеют вид\

$$\frac{dp_0}{dz} = \mu \cdot \left(\frac{\partial^2 w_0}{\partial z^2} + \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial w_0}{\partial r}\right), \quad (11)$$

$$\frac{\partial V_0}{\partial r} + \frac{V_0}{r} + \frac{\partial W_0}{\partial z} = 0, \qquad (12)$$

$$r = R$$
: $w_0 = 0$, $v_0 = V(z)$; $r = 0$: $\frac{\partial w_0}{\partial r} = 0$, $v_0 = 0$;

119

$$z = 0: p_0 = p_{_H}, \frac{1}{\pi R^2} \int_0^R 2\pi r w_0 dr = U$$

где *Г* – радиус канала.

Из уравнений (11), (12) с учетом граничных условий находим

$$w_0 = -\frac{1}{4\mu} \frac{dp_0}{dz} (R^2 - r^2),$$

$$v_0 = \frac{1}{16\mu} \frac{d^2 p_0}{dz^2} (2R^2 r - r^3).$$

Полагая R=r и используя граничные условия, находим уравнение для $p_{_0}$

$$\frac{d^2 p_0}{dz^2} = \frac{16\mu}{R^3} V(z), \qquad (13)$$
$$\frac{dp_0}{dz} \Big|_{z=0} = -\frac{8\mu U}{R^2}.$$

функцию

вводя

$$q = \int_{0}^{z} \int_{0}^{z} V(z) dz dz$$

из (13), получим

Тогда,

$$p_0 = p_{_{H}} - \frac{8\mu}{R^3} (RUz - 2q) \tag{14}$$

и, следовательно, составляющие скорости в нулевом приближении выражаются формулами

$$w_0 = \frac{2}{R^3} (RU - 2q') \cdot (R^2 - r^2), \ v_0 = \frac{V}{R^3} \cdot (2R^2r - r^3).$$

Вычислим поправки первого приближения, пользуясь формулами

$$v_0 \frac{\partial w_0}{\partial r} + w_0 \frac{\partial w_0}{\partial z} = -\frac{1}{\rho} \cdot \frac{dp_1}{dz} + \nu \left(\frac{\partial^2 w_1}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial w_1}{\partial r}\right)$$

$$\frac{\partial v_1}{\partial r} + \frac{v_1}{r} + \frac{\partial w_1}{\partial z} = 0, \qquad (15)$$

с граничными условиями

$$r = R: w_1 = v_1 = 0; r = 0: \frac{\partial w_1}{\partial r} = v_1 = 0;$$

 $z = 0: p_1 = 0, \int_0^R r w_1 dr = 0.$

Подставляя выражение скорости \mathcal{W}_0 в уравнения (15) аналогично решению в нулевом приближении, получим последовательно уравнения скорости \mathcal{W}_1 , \mathcal{V}_1 и давления

$$\frac{d^2 p_1}{dz^2} = \frac{6\rho \left[V(RU - 2q') \right]}{R^2}.$$

Интегрирование последнего уравнения с учетом условий при z=0 дает

$$p_1 = \frac{6\rho}{R^2} (RUq' - q'^2),$$

после чего, вводя значение p_1 в выражения для нахождения поправок первого приближения компонент вектора скорости и добавляя к соответствующему выражению (14) вычисленные таким образом поправки, можем для формулы первого приближения окончательно записать

$$p \approx p_{_{H}} - \frac{8\mu}{R^3} (RU^2 - 2q) + \frac{6\rho}{R^2} (RUq' - q'^2)$$

Работоспособность алгоритма уточнения при получении осесимметричного решения показывает в том, что с его помощью могут быть получены и соответствующие решения пространственной задачи для случая, когда число Рейнольдса Re <<1, например, для каналов, образующая которых является прямой линией, а поперечное сечение представляет собой прямоугольник или квадрат. Для таких каналов показано, что вблизи угла форма трубок тока близка к очертаниям угла, а по мере удаления контуры все более напоминают дуги окружностей. Поэтому можно предполагать, что вблизи центра канала течение стремится к осесимметричному.

В результате анализа течения жидкости в проницаемых каналах в случае предельно низких значений характерного числа Рейнольдса показано, что кинематика движения не зависит от числа Рейнольдса, а динамика – зависит. Найдены фундаментальные решения задачи, используя метод разделения пе-

ПОЛЗУНОВСКИЙ ВЕСТНИК № 3 2007

120

ТРЁХМЕРНЫЕ ТЕЧЕНИЯ ЖИДКИХ СРЕД В ПРОНИЦАЕМЫХ КАНАЛАХ

ременных. При этом использовались предположения о симметрии решения по переменным. В случае предельно высоких значений характерного числа Рейнольдса показано, что динамика не зависит от числа Рейнольдca. Построенные картины изолиний W = const двух рассмотренных режимов течения при $(Re \rightarrow \infty)$ и $(Re \rightarrow 0)$ качественно похожи. Кроме того, если вблизи начала координат форма изолиний близка к очертаниям угла, то по мере удаления контуры продольной компоненты вектора скорости более напоминают дуги окружностей. Поэтому можно предполагать, что вблизи центра канала течение стремиться к осесимметричному. Для случая предельно низких значений характерного значения числа Рейнольдса на примере круглого канала описан алгоритм получения решения "нулевого приближения" и его последующего уточнения.

ЛИТЕРАТУРА

1. Темцев Б.Т. Техническая гидромеханика. -М.: Машиностроение, 1978. - 463 с.

2. Владимиров В.В. Уравнения математической физики. - М.: Наука, 1988. - 512 с.

3. Тихонов А.Н., Самарский А.А. Уравнения математической физики. - М.: Наука, 1977. - 736 с.

4. Седов Л.И. Механика сплошной среды. Учебник. Т.1. - М.: Наука, 1970. - 440 с.

5. Самарский А.А., Гулин А.В. Численные методы. - М.: Наука, 1989. - 432 с.

6. Berman A.S. Laminar flow in channels with porous walls // J. Appl. Phys. - 1953. - V. 24. - N 9. - P. 1232-1235.

7. Taylor C.L., Banks W.H.H., Zaturska M.B., Drazin P.G. Three-dimensional flow in a porous channel // Q. J. Mech. Appl. Math.-1991.-V. 44.- P. 105-133.

8. Регирер С.А. О приближенной теории течения вязкой несжимаемой жидкости в трубах с проницаемыми стенками // Журнал технической физики. - 1960.-Т. 30. - В. 6. - С. 639-641.